

标准型轮辐式力传感器 1200

量程范围：1.5KN~450KN

精度等级：±0.04~±0.05%FS

输出信号：2.0/4.0mV/V

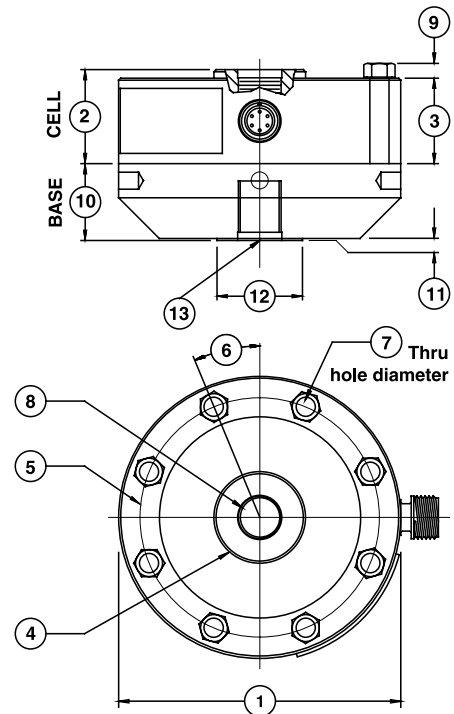
工作温度：-55~90°C

普通力传感器



尺寸参数 Dimension Parameters

图纸 标号	型号					
	1210		1220		1232	
	量程					
	英制 (lbf)	公制 (kN)	英制 (lbf)	公制 (kN)	英制 (lbf)	公制 (kN)
	300, 500, 1K, 2K, 5K, 10K	1.5, 2.5 5, 10, 25, 50	25K, 50K	100, 250	100K	450
	inch	mm	inch	mm	inch	mm
1	4.13	104.8	6.06	153.9	8.00	203.2
2	1.38	34.9	1.75	44.5	2.50	63.5
3	1.25	31.7	1.63	41.4	2.25	57.2
4	1.34	34.0	2.65	67.3	3.76	95.2
5	3.50	88.9	5.13	130.3	6.50	165.1
6	22.5°	22.5°	15.0°	15.0°	11.25°	11.25°
7	0.28	7.10	0.41	10.4	0.53	13.5
	8places		12places		16places	
8	5/8-18 UNF-3B	M16 X 2-4H	1 1/4-12 UNF-3B	M33 X 2-4H	1 3/4-12 UNF-3B	M42 X 2-4H
	1.12 in deep	28.4 mm deep	1.40 in deep	35.6 mm deep	2.15 in deep	54.6 mm deep
9	0.20	5.10	0.30	7.60	0.40	10.2
10	1.13	28.6	1.75	44.5	2.00	50.8
11	0.03	0.80	0.03	0.80	0.03	0.80
12	1.25	31.8	2.25	57.2	3.00	76.2
13	5/8-18 UNF-3B	M-16 X 2-4H	1 1/4-12 UNF-3B	M33 X 2-4H	1 3/4-12 UNF-3B	M42 X 2-4H
	.87 in deep	22.1 mm deep	1.40 in deep	35.6 mm deep	1.75 in deep	44.5 mm deep



技术规格 Technical Specifications

参数	型号			
	1210	1210	1220	1232
	量程			
英制 (lbf)	300,500, 1K,2K	5K,10K	25K,50K	100K
公制 (kN)	1.5,2.5, 5,10	25,50	100,250	450
精度等级- (MAX ERROR)				
静态误差带—%FS	±0.04	±0.04	±0.04	±0.06
非线性—%FS	±0.04	±0.04	±0.04	±0.05
滞后性—%FS	±0.03	±0.04	±0.05	±0.06
重复性—%RO	±0.01	±0.01	±0.01	±0.01
蠕变(20min)—%	±0.025	±0.025	±0.025	±0.025
侧向力影响—%	±0.25	±0.25	±0.25	±0.25
偏心载荷—%/in	±0.25	±0.25	±0.25	±0.25
温度				
温度补偿范围—°C	-10 ~ 45	-10 ~ 45	-10 ~ 45	-10 ~ 45
工作温度—°C	-55~90	-55~90	-55~90	-55~90
零点温漂—%RO/°C—MAX	±0.0015	±0.0015	±0.0015	±0.0015
灵敏度温漂—%RO/°C—MAX	±0.0015	±0.0015	±0.0015	±0.0015
电气特征				
灵敏度—mV/V	2	4	4	4
激励电压—VDC MAX	20	20	20	20
输出电阻—Ohm	350	350	350	350
零点输出—%RO	±1.0	±1.0	±1.0	±1.0
绝缘电阻—Megohm	5000	5000	5000	5000
机械特征				
安全过载—%CAP	±150	±150	±150	±150
挠度 @ RO-inch	0.001	0.002	0.002	0.003
挠度 @ RO-mm	0.03	0.05	0.05	0.08
选配底座—P/N(Metric)	B101(M)	B102(M)	B103(M)	B112(M)
固有频率—KHz	3.9,5.0,6.9,9.8	6.6,9.4	6.5,7.0	5.8
重量—kg	0.7	1.5	4.3	11.8
连接方式	PC04E-10-6P	PC04E-10-6P	PC04E-10-6P	PC04E-10-6P
标定方式	拉力 & 压力	拉力 & 压力	拉力 & 压力	拉力 & 压力